

SCHRIFTELIJKE VRAAG

nr. 904
van **KARIN BROUWERS**
datum: 1 maart 2017

aan **BEN WEYTS**

VLAAMS MINISTER VAN MOBILITEIT, OPENBARE WERKEN, VLAAMSE RAND, TOERISME EN DIERENWELZIJN

Zelfrijdende wagens - Belijning van wegen

In de toekomst zullen zelfrijdende auto's de omgeving registreren tijdens het rijden. De software meet de afstand tot de voorganger en registreert de belijning op de weg. Een duidelijke belijning van de wegen zal dus noodzakelijk zijn.

1. Zal er bij aanleg of heraanleg of het aanbrengen van nieuwe belijningen worden rekening gehouden met de eisen van de constructeurs van zelfrijdende wagens?
2. Welke specifieke eisen zijn er voor de zelfrijdende wagens? Zijn hierover richtlijnen uitgewerkt?
3. Is hierover overleg met de constructeurs van zelfrijdende wagens?
Zo ja, wat waren de belangrijkste conclusies?
Indien neen, is er een overleg gepland?

BEN WEYTS

VLAAMS MINISTER VAN MOBILITEIT, OPENBARE WERKEN, VLAAMSE RAND, TOERISME EN DIERENWELZIJN

ANTWOORD

op vraag nr. 904 van 1 maart 2017

van **KARIN BROUWERS**

- 1-2. Het Agentschap Wegen en Verkeer (AWV) blijft voorlopig de eisen van het Standaardbestek 250 volgen bij het aanbrengen en onderhouden van wegmarkeringen. Tot nu toe ontwikkelden de autoconstructeurs reeds systemen op basis van de bestaande infrastructuur, zonder de functionele eisen van wegmarkeringen op te leggen aan de wegbeheerders of de andere mogelijke richtlijnen kenbaar te maken. Voorbeelden hiervan zijn Lane Departure Warning (LDW) en Lane Keeping Assistance (LKA).
3. In februari 2017 vond een eerste overleg plaats van de "European Committee for Standardization – road equipment". Er werd toen beslist dat een Europese werkgroep zich zal buigen over de technologie van de sensoren in voertuigen om zo de eventuele technische eisen van de signalisatie te kunnen determineren. Dit vereist een samenwerking tussen producenten, autoconstructeurs, laboratoria en wegbeheerders. AWV blijft dit verder opvolgen.